
ОЦЕНКА ИНВЕСТИЦИОННЫХ ПРОЕКТОВ КАК ВОЗМУЩЕННОЙ ДИНАМИЧЕСКОЙ СИСТЕМЫ

Гасилов Валентин Васильевич,

доктор экономических наук, профессор, заведующий кафедрой экономики строительства Воронежского государственного архитектурно-строительного университета; V_Gasilov@mail.ru

Околелова Элла Юрьевна,

доктор экономических наук, профессор кафедры экономики строительства Воронежского государственного архитектурно-строительного университета; Ella_ok16@mail.ru

Статья посвящена описанию инвестиционного процесса как динамической системы. Рассмотрен потенциал рыночной ситуации как экономический результат поведения инвестиционного объекта. Определен асимптотический ряд для точного решения задачи.

Ключевые слова: инвестиционный проект, факторы рынка, динамические системы, возмущенные уравнения, асимптотический ряд.

Экономическая оценка инвестиционных проектов, как и любая другая задача прогнозирования поведения реального объекта во времени, опирается на оценку рисков, т.е. наступлением неблагоприятных событий. В данном случае задача определяется не только негативным влиянием факторов, но и учетом повышающих эффектов. Следовательно, можно рассматривать поведение рынка с точки зрения потенциала ситуации, который может вызвать как негативный, так и позитивный результат.

Потенциалом рыночной ситуации будем называть экономический результат поведения инвестиционного объекта во времени в зависимости от совокупного воздействия факторов.

Потенциал ситуации может являться результатом воздействия разного рода позитивных и негативных факторов, оставаясь при этом незначительным в силу высокой энтропии внешних воздействий, оказывающих противоположно направленные действия. В этом заключается задача исследования инвестиционного проекта с точки зрения его устойчивости (или чувствительности).

Инвестиционный процесс представляет собой экономическую задачу определения зависимости величины накопленного дохода от цены продукции и времени совершения сделки. График функции аппроксимируется

параболой с областью определения t на множестве положительных чисел.

Теория гладких динамических систем в значительной мере связана с качественной теорией дифференциальных уравнений, в особенности, когда вопрос стоит о локальном или глобальном изучении свойств конкретных систем, описываемых дифференциальными уравнениями, таких как положение равновесия, типы траекторий для потоков и их аналогий для каскадов, квазипериодических траекторий и инвариантных многообразий и т.п.

Динамические системы определяются несколькими процессами и различными временными масштабами. Экономические системы как нельзя более подходят под это определение. При описании таких процессов используются дифференциальные уравнения, в которых малый параметр μ стоит при производной высшего порядка. Это сингулярно возмущенные уравнения [3].

Рассмотрим начальную задачу для дифференциального уравнения

$$\mu \frac{dx}{dt} = F(x, t), \quad (1)$$

с начальным условием

$$x|_{t=t_0} = x_0, \quad (2)$$

где μ – малый параметр. При $\mu=0$ и при условии регулярного возмущения задача приближается к решению невозмущенной задачи. В данном случае в условиях сингулярно возмущенной задачи при $\mu=0$ имеем систему алгебраических соотношений

$$F(x, t) = 0, \quad (3)$$

$$x|_{t=t_0} = x_0. \quad (4)$$

Эта система может оказаться несовместной. Если (3) имеет решение $x=\varphi(x)$, то оно может не удовлетворять начальному условию (4). Таким образом, если для некоторого решения $\varphi(x)$ уравнения (3) $\varphi(t_0)=x_0$, то решения возмущенной и невозмущенной задачи совпадают. Если это соотношение не выполнено ни для одного решения уравнения (3), то в точке $t=t_0$ при любом $\mu \neq 0$ решение невозмущенной задачи не аппроксимирует решение возмущенной. Следовательно, в этом случае в окрестности начальной точки аппроксимации нет. Она возникает при достаточно больших t [1, 3].

Запишем систему уравнений, описывающих поведение динамической системы, в которой малый параметр μ является множителем при производной только в первом уравнении:

$$\begin{aligned} \mu \dot{z} &= F(z, y, t), \\ \dot{y} &= f(z, y, t), \quad 0 \leq t \leq T, \end{aligned} \quad (5)$$

с начальным условием $z(0)=z_0$, $y(0)=y_0$. Предположив $\mu=0$, придем к невозмущенной системе

$$0 = F(\bar{z}, \bar{y}, t), \quad \dot{\bar{y}} = f(\bar{z}, \bar{y}, t), \quad (6)$$

для которой достаточно задать одно начальное условие $\bar{y}(0) = y_0$.

Для решения воспользуемся теоремой А.Н. Тихонова и сформулируем три условия [2].

1. Пусть уравнение $F(\bar{z}, \bar{y}, t) = 0$ имеет изолированный корень относительно \bar{z} : $\bar{z} = \varphi(\bar{y}, t)$, $(\bar{y}, t) \in D$, где D – некоторая область, а задача $\dot{\bar{y}} = f(\varphi(\bar{y}, t), \bar{y}, t)$, $\bar{y}(0) = y_0$ имеет единственное решение на отрезке $[0, T]$, соответствующее этому корню.

Наглядно корень $z = \varphi(y, t)$ можно представить как некоторую поверхность в пространстве (y, z, t) , на которой функция F равна нулю (рис. 1).

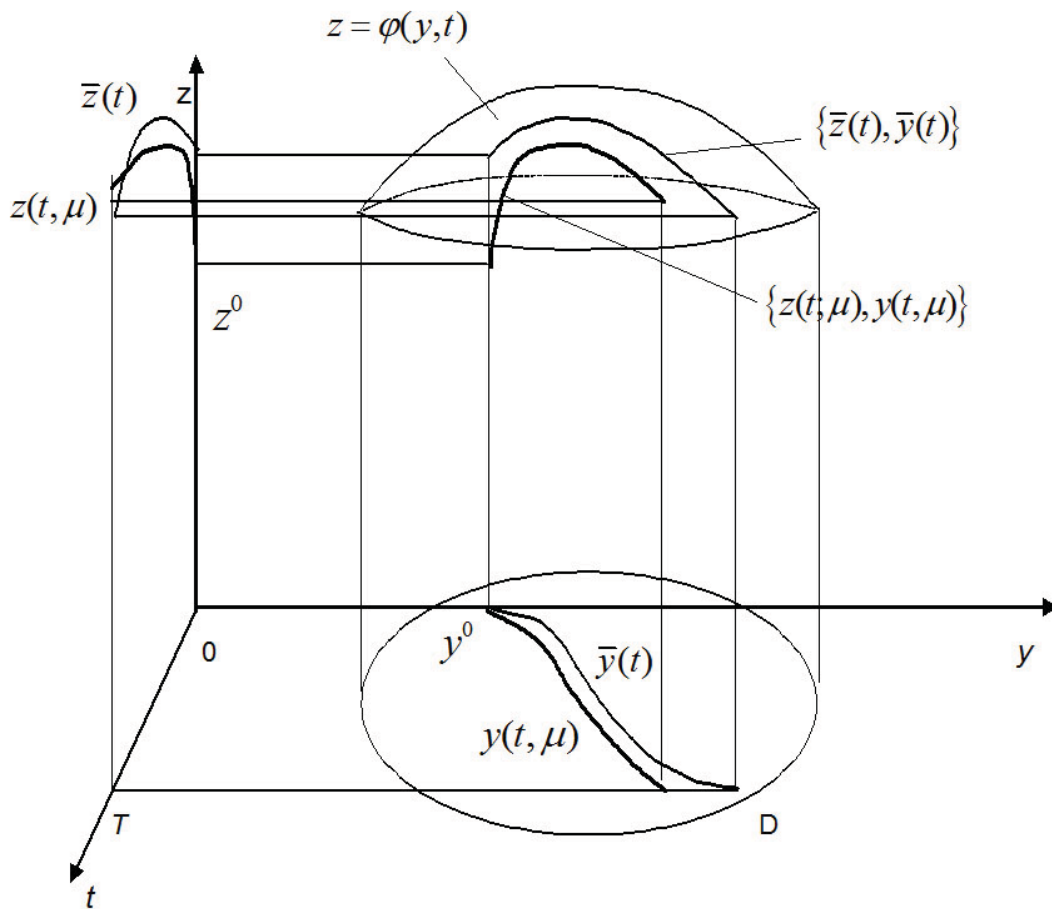


Рис. 1. Точное и приближенное решение сингулярно возмущенной задачи.

Рассмотрим так называемую присоединенную систему уравнений. Обозначим через $\tau = t/\mu$ «медленное время», тогда (5) с начальными условиями примет вид

$$z'_\tau = F(z, y, \tau\mu); \quad y'_\tau = \mu f(z, y, \tau\mu). \quad (7)$$

При малых μ правая часть (7) мала, и скорость изменения y по отношению к «медленному» времени будет иметь порядок $O(\mu)$. Следовательно, $y = y_0 + O(\mu)$ при $0 \leq \tau \leq \tau_0$. Тогда

$$z'_\tau = F(z, y_0 + O(\mu), \tau\mu) \quad (8)$$

есть регулярное возмущение по отношению к

$$z'_\tau = F(z, y_0, 0) \quad (9)$$

Предполагается, что при малых μ решения (8) и (9) будут близки. Соотношение

$$\tilde{z}'_\tau = F(\tilde{z}, y, t) \quad (10)$$

является присоединенным уравнением. В силу условия (1) $\tilde{z} = \varphi(y, t)$ есть решение уравнения (8). Оно не зависит от τ и обращает правую часть в ноль. Это решение является точкой покоя.

2. Пусть точка покоя присоединенного уравнения является асимптотически устойчивой по Ляпунову при $\tau \rightarrow \infty$, т.е. для любого $\varepsilon > 0$ существует такое $\delta(\varepsilon)$, что если $|\tilde{z}(0) - \varphi(y, t)| < \delta$, то выполняются условия

$$|\tilde{z}(0) - \varphi(y, t)| < \varepsilon \quad \forall \tau > 0, \quad (11)$$

$$\tilde{z}(\tau) \rightarrow \varphi(y, t), \quad \tau \rightarrow \infty \quad (12)$$

При начальных параметрах $y=y_0, t=0$ присоединенное уравнение примет вид

$$\tilde{z}'_\tau = F(\tilde{z}, y_0, 0) \quad (13)$$

с начальным условием $z(0)=z_0$, т.е. значением исходного начального условия (6).

3. Пусть решение $\tilde{z}(\tau)$ уравнения (13) стремится к точке покоя $\varphi(y_0, 0)$ при $\tau \rightarrow \infty$. Считается, что в этом случае значение z_0 принадлежит области влияния точки покоя.

На основании теоремы А.Н. Тихонова [1] можно утверждать, что при выполнении условий 1-3 и при достаточно малых μ задача (5) имеет единственное решение $z(t, \mu), y(t, \mu)$. Для этого решения справедливы предельные равенства:

$$\lim_{\mu \rightarrow 0} y(t, \mu) = \bar{y}(t), \quad 0 \leq t \leq T$$

$$\lim_{\mu \rightarrow 0} z(t, \mu) = \bar{z}(t), \quad 0 \leq t \leq T.$$

Таким образом, $\bar{y}(t)$ является асимптотическим приближением для $y(t, \mu)$ на отрезке $[0; T]$, а $\bar{z}(t)$ - асимптотическим приближением для $z(t, \mu)$ на отрезке $[\delta; T]$, $\delta > 0$.

Следовательно, для сингулярно возмущенных дифференциальных уравнений существует и единственное решение исходной сингулярно возмущенной задачи. Это создает условия построения приближенного асимптотического решения, как решения исходной системы при малом параметре.

Решения более высокой точности могут быть найдены с помощью асимптотического ряда. В широком смысле теория возмущений есть совокупность методов разложения в ряд Тейлора по какому-нибудь малому параметру. Ряд Тейлора функции $f(x)$ в окрестности точки t_0 есть:

$$f(t) = f(t_0) + f'(t_0)(t - t_0) + \frac{f''(t_0)}{2!}(t - t_0)^2 + \dots + \frac{f^{(n)}(t_0)}{n!}(t - t_0)^n. \quad (14)$$

Этот ряд есть разложение по параметру $(t - t_0)$. Если этот параметр мал (т.е. отклонение t от t_0 невелико), то каждый член ряда мал по сравнению с предыдущим, и для вычисления $f(t)$ можно ограничиться небольшим количеством членов ряда.

Рассмотрим решение уравнения для функции накопленного инвестиционного дохода.

$$\ln d \cdot S' = -\frac{S \ln d}{2t} + \frac{S}{4t^2}, \quad (15)$$

где S – функция аккумулируемого дохода. Введем обозначения: $\mu = \ln d$, $a = 0,5$. Тогда уравнение (15) примет вид:

$$\mu \frac{dS(t, \mu)}{dt} = -aS(t, \mu) + S(t), \quad S(0, \mu) = 0. \quad (16)$$

$$a > 0, \quad \mu > 0, \quad 1 \leq t \leq T$$

Функция $f(t)$ бесконечно дифференцируема. Необходимо пояснить границы выбранного интервала $t \in [1; T]$. В условиях экономической постановки задачи нас интересует начальный момент времени $t_0 = 1$, т.е. та начальная точка отсчета, когда инвестор может ожидать поступления первого платежа в результате реализации инвестиционного проекта.

Если искать решение задачи (16) в виде ряда по степеням параметра μ , то формальное решение имеет вид

$$S(t, \mu) = \sum_{k=0}^{\infty} \mu^k S_k(t), \quad S_k(t) = (-1)^k \frac{f^{(k)}(t)}{a^{k+1}}. \quad (17)$$

Так как для n -ой частичной суммы ряда (17) начальное условие не удовлетворяется с точностью до некоторого $O(\mu^{n+1})$, то ряд (17) не является асимптотическим рядом для решения. Нужно изменить этот ряд так, чтобы он стал асимптотическим.

Задача (16) имеет точное решение

$$S(t, \mu) = \frac{1}{\mu} \int_{t_0}^t f(t) e^{-a(t-t_0)/\mu} dt \quad (18)$$

Интегрируя по частям, получаем

$$\begin{aligned} S(t, \mu) &= \frac{1}{a} \int_{t_0}^t f(t) d e^{-a(t-t_0)/\mu} = \frac{1}{a} f(t) e^{-a(t-t_0)/\mu} \Big|_{t_0}^t - \frac{1}{a} \int_{t_0}^t f'(t) e^{-a(t-t_0)/\mu} dt = \\ &= \frac{f(t)}{a} - \frac{f(t_0)}{a} e^{-a/\mu} - \frac{\mu}{a^2} \int_{t_0}^t f'(t) d e^{-a(t-t_0)/\mu} \end{aligned} \quad (19)$$

Интегрируя по частям n раз, получаем

$$S(t, \mu) = \sum_{k=0}^n \frac{(-1)^k \mu^k}{a^{k+1}} \left(f^{(k)}(t) - f^{(k)}(t_0) e^{-a(t-t_0)/\mu} \right) + (-1)^n \frac{\mu^n}{a^{n+1}} \int_{t_0}^t f^{(n+1)}(t) e^{-a(t-t_0)/\mu} dt \quad (20)$$

Запишем уравнение (20) в виде

$$S(t, \mu) = \sum_{k=0}^n \mu^k (x_k(t) - \Pi_k(\tau)) + r_n(t, \tau) \quad (21)$$

$$\tau = t/\mu, \quad x_k(t) = (-1)^k \frac{f^{(k)}(t)}{a^{k+1}}, \quad \Pi_k(\tau) = (-1)^k \frac{f^{(k)}(1)}{a^{k+1}} e^{-a\tau}$$

$$r_n(t, \tau, \mu) = (-1)^n \frac{\mu^n}{a^{n+1}} \int_1^t f^{(n+1)}(t) e^{-a(t-t_0)/\mu} d\tau$$

Пусть $C_n = \max_{t \in [1, T]} |f^{(n)}(t)|$

Оценивая остаток при $t \in [1; T]$, получаем

$$|r_n(t, \tau, \mu)| \leq \frac{\mu^n C_n}{a^{n+1}} \int_{t_0}^T e^{-a(t-t_0)/\mu} dt \leq \frac{C_n \mu^{n+1}}{a^{n+2}} (1 - e^{-aT}) \leq \frac{C_n \mu^{n+1}}{a^{n+2}}. \quad (22)$$

Переменная t - быстрое время, а переменная $\tau = t/\mu$ - медленное время, функции $\Pi_k(\tau)$ - погранслойные функции. Эта оценка доказывает, что ряд

$$\sum_{k=0}^{\infty} \mu^k (S_k(t) - \Pi_k(\tau)) \quad (23)$$

является асимптотическим рядом для точного решения.

При малых значениях параметра μ учет погранслойных функций существенен только в достаточно малой окрестности границы $t=0$.

Ряд $\sum_{k=0}^{\infty} \mu^k S_k(t)$ называют регулярной частью асимптотики, а ряд

$\sum_{k=0}^{\infty} \mu^k \Pi_k(\tau)$ - погранслойной частью асимптотики. Регулярная часть

является асимптотическим рядом для точного решения на любом отрезке $[\delta, T]$ $\delta > 0$, но не на всем отрезке $[1; T]$.

Будем искать решение задачи (16) в виде суммы

$$S(t, \tau, \mu) = \xi(t, \mu) + \Pi(\tau, \mu) = t/\mu \quad (24)$$

Подставляя (24) в (16), получаем

$$\mu \frac{d\xi(t, \mu)}{dt} + \frac{d\Pi(\tau, \mu)}{d\tau} = -a\xi(t, \mu) - a\Pi(\tau, \mu) + f(t), \quad \xi(0, \mu) = 0 \quad (25)$$

$$a > 0, \quad \mu > 0, \quad 1 \leq t \leq T$$

или

$$\mu \frac{d\xi(t, \mu)}{dt} + a\xi(t, \mu) - f(t) = -\frac{d\Pi(\tau, \mu)}{d\tau} - a\Pi(\tau, \mu), \quad \xi(0, \mu) = 0 \quad (26)$$

$a > 0, \mu > 0, 1 \leq t \leq T$

Считаем t и τ независимыми переменными. Поэтому без ограничения получим

$$\mu \frac{d\xi(t, \mu)}{dt} + a\xi(t, \mu) - f(t) = 0, \quad \frac{d\Pi(\tau, \mu)}{d\tau} + a\Pi(\tau, \mu) = 0. \quad (27)$$

$$\Pi(0, \mu) = -\xi(0, \mu)$$

Будем искать решение в виде рядов

$$\xi(t, \mu) = \sum_{k=0}^{\infty} \mu^k x_k(t), \quad \Pi(\tau, \mu) = \sum_{k=0}^{\infty} \mu^k \Pi_k(\tau, \mu) \quad (28)$$

Подставляя эти ряды в уравнение (25), получаем

$$x_0(t) = \frac{1}{a} S(t), \quad \frac{d\Pi_0(\tau)}{d\tau} + a\Pi_0(\tau) = 0, \quad \Pi_0(0) = -x_0(0), \quad (29)$$

$$x_k(t) = \frac{1}{a^{k+1}} S^{(k)}(t), \quad \frac{d\Pi_k(\tau)}{d\tau} + a\Pi_k(\tau) = 0, \quad \Pi_k(0) = -x_k(0).$$

Решая последовательно эти уравнения, получим асимптотический ряд. Асимптотический ряд может быть полезен при вычислении значений функции при малых или больших значениях параметра [2].

Рассмотрены малые параметры возмущения. Это справедливо для функции накопления доходов, которая отражает процесс накопления средств от реализации инвестиционного проекта и не подвержена резким скачкообразным изменениям. В условиях относительно стабильной экономики малый возмущающий параметр более точно отражает реальные условия. Кроме того, в силу принципа суперпозиции воздействия экономических факторов, резкие скачки в части конечной реализации проекта вряд ли возможны.

Для более точного описания динамической инвестиционной системы необходимо исследовать функцию поступления доходов, которая не имеет явно выраженной зависимости и носит случайный характер. В этом случае возможны как малые (при достаточно стабильных экономических условиях), так и большие параметры возмущений.

Список источников

1. Петров, А.А. Экономические модели [текст] / А.А. Петров, И.Г. Поспелов // Серия «Экономическая кибернетика». — М.: Знание, 1979.
2. Тихонов, А.Н. Уравнения математической физики [текст] / А.Н. Тихонов, А.А. Самарский. — М.: Наука, 1977.
3. Филатов, А.Н. Теория устойчивости [текст] / А.Н. Филатов. — М. — Ижевск: Институт компьютерных исследований, 2003. — 220 с.

4. Чуличков, А.И. Методы решения некорректных задач [текст] / А.И. Чуличков, А.Н. Тихонов, В.Н. Арсенин. – М.: Наука, 1979.
5. Чуличков, А.И. Математические модели нелинейной динамики [текст] / А.И. Чуличков. – 2-е изд. – М.: ФИЗМАТЛИТ, 2003. – 296 с.
6. Шаповалов В.И. Модель устойчивости экономической системы смешанного типа [текст] / В.И. Шаповалов // Синергетика и проблемы теории управления / под ред. А.А. Колесникова. – М.: ФИЗМАТЛИТ, 2004. – С. 447 – 453.

EVALUATION OF INVESTMENT PROJECTS AS A PERTURBATION DYNAMIC SYSTEMS

Gasilov Valentin Vasilyevich,

Dr. Sc. of Economy, professor, Chief of the Chair of Construction Economics of Voronezh State Architectural-Construction University;
V_Gasilov@mail.ru

Okolelova Ella Yuryevna,

Dr. Sc. of Economy, professor of the Chair of Construction Economics of Voronezh State Architectural-Construction University;
Ella_ok16@mail.ru

The article describes the investment process as a dynamic system. The potential of the market situation as a result of the economic behavior of the investment object. Defined asymptotic series for the exact solution of the problem.

Keywords: investment project, market factors, dynamical systems perturbed equation, asymptotic series.